

Sensor Direccional Lidar de Entrada y Salida de Peatones/Vehículos y señal LED

Protege contra colisiones entre peatones y vehículos. Los sensores se activan sólo cuando un peatón o un vehículo pasa por el campo de detección en una única dirección específica. El sensor solo iluminará la señal cuando el peatón entre a la intersección, no cuando salga (sin lecturas falsas positivas).



Beneficios

SEÑAL DE SEGURIDAD LED: El sensor activa una señal de seguridad LED de alta visibilidad de una o dos caras que advierte del tráfico entrante.

PROTECCIÓN PERSONAL: Advierte a los operadores de vehículos sobre peatones que cruzan su camino.

CONECTAR & USAR: El sensor y la señal de seguridad LED están emparejados en fábrica para una fácil instalación de conectar y usar.

INALÁMBRICO: El sensor envía una señal inalámbrica para activar la señal de seguridad LED.

Sensor de dirección para peatones/vehículos

Códigos de producto norteamericanos:

de Producto: LED-1X-LIDAR-WARNING-24S (señal de solo una cara)

de Producto: LED-1X-LIDAR-WARNING-24D (señal de doble cara)

Códigos de producto europeos:

de Producto: LED-1X-LIDAR-WARNING-60S (señal de solo una cara)

de Producto: LED-1X-LIDAR-WARNING-60D (señal de doble cara)

Incluye: Sistema lidar de entrada/salida (sensores con transmisor inalámbrico incorporado), señal LED de una o dos caras 24" (60 cm) con un receptor inalámbrico, fuentes de alimentación 2A y 6A y 2 cables 12V de 10 pies (3,5 m) - cables de extensión.

Rango de sensor: 4.5' -8' (1.3M - 2.4M)

Rango de sensor: hasta 30'(9M) para la opción de sensor extendido



* Los costos de transporte no se incluyen

* Todas las ventas son finales

Sensor Direccional Lidar de Entrada y Salida de Peatones/Vehículos y señal LED

El lidar de entrada y salida de peatones/vehículos se puede configurar para cubrir el rango necesario para su situación hasta 4,5 pies (1,4 m). El alcance del sensor a cubrir se configura fácilmente durante la instalación.

Monte los sensores horizontalmente aproximadamente a la altura de los hombros ($\pm 56''$) paralelos a la trayectoria del flujo de tráfico. Configure la dirección de viaje mediante el interruptor de palanca en la parte inferior del sensor. Seleccione la posición intermedia para permitir la detección del tráfico que pasa en ambas direcciones. El interruptor de dirección de activación se lee solo en el momento del encendido, de modo que cualquier manipulación de este interruptor después de la inicialización no alterará el comportamiento del dispositivo.

La distancia a la que reacciona los rayos LIDAR a los objetos se puede ajustar para tener en cuenta el ancho de la ruta de viaje: la "zona de detección". Para aumentar o disminuir la "longitud" de los rayos LIDAR, haga clic en los botones "Longitud del rayo (+)" o "Longitud del rayo (-)" en la parte superior del dispositivo a través de los orificios antimanipulación usando el extremo de un clip o destornillador pequeño. Se emitirá un tono audible desde el dispositivo con cada pulsación.

Consejo: Un método sencillo para configurar la longitud del rayo deseada es configurar un objeto de detección a la distancia de detección deseada. (podría ser un libro o un trozo de cartón, simplemente algo para detener el rayo a la distancia adecuada)

1. Montar sensor
2. Coloque un objeto para detener el rayo a la distancia deseada.
3. Utilice un alfiler para ajustar la longitud del rayo del sensor.
4. La luz de detección roja en el centro del sensor se iluminará cuando alcance el objeto que configuró.

Diagrama 1. Si el rayo es demasiado corto, usaría un alfiler y haría clic en el botón LONGITUD DEL RAYO + hasta que se encienda la luz roja.

Diagrama 2. En el caso del segundo diagrama en el que la longitud del rayo es demasiado larga, haríamos clic en el botón LONGITUD DEL RAYO – hasta que se apague la luz roja. Una vez que se apague la luz roja, haremos clic en el botón LONGITUD DEL RAYO + una vez. La luz roja se encenderá y se establecerá la distancia.

Diagrama 1. Longitud del rayo demasiado corto



Diagrama 2. Longitud del haz demasiado largo

